

# 3次正方行列の Jordan 標準形—対角化できない行列

戸瀬 信之

ITOSE PROJECT

V01 2021 年 12 月 17 日 at 駒場上空

## 場合分け

前提

$$A \in M_3(\mathbf{K}), \quad A \text{の固有値は全て } \in \mathbf{K}$$

以下

$$\alpha \neq \beta, \quad \beta \neq \gamma, \quad \gamma \neq \alpha$$

として

$$(I) \quad \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)(\lambda - \beta)(\lambda - \gamma)$$

$$(II) \quad \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta)$$

$$(III) \quad \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^3$$

と場合分けをして考えます。

$$(I) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)(\lambda - \beta)(\lambda - \gamma)$$

$A$  は対角化可能です。正則な  $P \in M_3(\mathbf{K})$  が存在して

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \alpha & & \\ & \beta & \\ & & \gamma \end{pmatrix}$$

$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (1)$$

一般に

$$1 \leq \dim V(\alpha) \leq 2, \quad \dim V(\beta) = 1$$

が成立して

$$A \text{は対角化可能} \Leftrightarrow (A - \alpha I_3)(A - \beta I_3) = O_3 \Leftrightarrow \dim V(\alpha) = 2$$

以下では

$$\dim V(\alpha) = 1 \quad (\Leftrightarrow (A - \alpha I_3)(A - \beta I_3) \neq O_3)$$

の場をを考えます。

$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (2)$$

$$d_1(\lambda) := -\frac{\lambda - (2\alpha - \beta)}{(\beta - \alpha)^2}, \quad d_2(\lambda) := \frac{1}{(\beta - \alpha)^2}$$

とすると

$$1 = d_1(\lambda)(\lambda - \beta) + d_2(\lambda)(\lambda - \alpha)^2$$

が成立します。ここで

$$P_1 := d_1(A)(A - \beta I_3), \quad P_2 = d_2(A - \alpha I_3)^2$$

と定めると

$$I_3 = P_1 + P_2 \quad (1)$$

が成立します。C-Hの定理から  $(A - \alpha I_3)^2(A - \beta I_3) = O_3$  が成立しますから

$$P_1 P_2 = d_1(A) d_2(A) (A - \alpha I_3)^2 (A - \beta I_3) = O_3$$

が分かります。

$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (3)$$

(1) の両辺に  $P_1$  (resp.  $P_2$ ) を掛けると

$$P_1 = P_1^2 + P_1P_2 = P_1^2, \quad P_2 = P_2P_1 + P_2^2 = P_2^2$$

が成立します.

以上で以下が示されました.

$$I_3 = P_1 * P_2, \quad P_iP_j = \begin{cases} P_i & i = j \\ O_3 & i \neq j \end{cases} \quad (2)$$

ここで  $I_3 = P_1 + P_2$  から

$$\mathbf{K}^3 = \text{Im } P_1 + \text{Im } P_2$$

が成立します.

$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (4)$$

さらに  $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbf{K}^3$  が

$$P_1\vec{x} + P_2\vec{y} = \vec{0}$$

を満たすとき、両辺に  $P_1$  および  $P_2$  を掛けると  $P_1^2 = P_1$ ,  $P_2^2 = P_2$ ,  $P_1P_2 = P_2P_1 = O_3$  から

$$P_1\vec{x} = \vec{0}, \quad P_2\vec{y} = \vec{0}$$

となります。従って

$$\mathbf{K}^3 = \text{Im } P_1 \oplus \text{Im } P_2$$

となります。  $\vec{w}_1 \in \text{Im}(P_1)$  は  $P_1$  の定義から

$$\vec{w}_1 = d_1(A)(A - \beta I_3)\vec{v}_1$$

と  $\vec{v}_1 \in \mathbf{K}^3$  を用いて表せます。このとき C-H の定理によって

$$(A - \alpha I_3)^2\vec{w}_1 = d_1(A)(A - \alpha I_3)^2(A - \beta I_3)\vec{v}_1 = d_1(A)O_3\vec{v}_1 = \vec{0}$$

$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (5)$$

以上で

$$\text{Im } P_1 \subset W(\alpha) := \ker(A - \alpha I_3)^2$$

が成立することが示されました．同様に

$$\text{Im } P_2 \subset W(\beta) := \ker(A - \beta I_3) = V(\beta)$$

も成立します．さらに和  $W(\alpha) + V(\beta)$  は直和になります．実際  $\vec{w}_1 \in W(\alpha)$ ,  $\vec{w}_2 \in V(\beta)$  が

$$\vec{w}_1 + \vec{w}_2 = \vec{0}$$

を満たすとすると，両辺に  $(A - \alpha I_3)^2$  を掛けると  $(\beta - \alpha)^2 \vec{w}_2 = 0$  従って  $\vec{w}_2 = \vec{0}$  が従います．以上で

$$\mathbf{K}^3 \subset \text{Im } P_1 \oplus \text{Im } P_2 \subset W(\alpha) \oplus V(\beta) \subset \mathbf{K}^3$$

が成立することが分かります．



$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (6)$$

この式の包含はすべて等しくなり

$$\mathbf{K}^3 = \text{Im } P_1 \oplus \text{Im } P_2 = W(\alpha) \oplus V(\beta) = \mathbf{K}^3$$

であることが分かります。以上から

$$\dim \text{Im } P_1 + \dim \text{Im } P_2 = \dim W(\alpha) + \dim V(\beta) = 3$$

が分かります。他方  $\text{Im } P_1 \subset W(\alpha)$ ,  $\text{Im } P_2 \subset V(\beta)$  から

$$\dim \text{Im } P_1 \leq \dim W(\alpha), \quad \dim \text{Im } P_2 \leq \dim V(\beta)$$

が分かります。  $\dim \text{Im } P_1 + \dim \text{Im } P_2 = \dim W(\alpha) + \dim V(\beta)$  から

$$\dim \text{Im } P_1 = \dim W(\alpha), \quad \dim \text{Im } P_2 = \dim V(\beta)$$

従って  $\text{Im } P_1 = W(\alpha)$ ,  $\text{Im } P_2 = V(\beta)$  が成立することが分かりました。

$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (5)$$

ここで任意の  $\vec{v} \in W(\alpha)$  に対して  $(A - \alpha I_3)\vec{v} = \vec{0}$  とすると

$$2 = \dim W(\alpha) = V(\alpha)$$

となるので,  $A$  は対角化可能となります. 従ってある  $\vec{q}_1 \in W(\alpha)$  に対して

$$\vec{q}_2 := (A - \alpha I_3)\vec{q}_1 \neq \vec{0}$$

となります. このとき  $\vec{q}_1 \parallel \vec{q}_2$  も成立して (これを示そう)  $\vec{q}_1, \vec{q}_2$  は  $W(\alpha)$  の基底となります. さらに

$$(A - \alpha I_3)\vec{q}_2 = (A - \alpha I_3)^2\vec{q}_1 = \vec{0}$$

他方  $V(\beta)$  は 1 次元で  $\vec{q}_3 \in V(\beta)$  で  $\vec{q}_3 \neq \vec{0}$  であるものが存在します.

$$(II) \Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^2(\lambda - \beta) \quad (6)$$

ここで

$$Q := (\vec{q}_1 \ \vec{q}_2 \ \vec{q}_3)$$

とすると  $Q$  は正則で

$$\begin{aligned} AQ &= (A\vec{q}_1 \ A\vec{q}_2 \ A\vec{q}_3) = (\alpha\vec{q}_1 + \vec{q}_2 \ \alpha\vec{q}_2 \ \beta\vec{q}_3) \\ &= (\vec{q}_1 \ \vec{q}_2 \ \vec{q}_3) \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} = Q \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} \end{aligned}$$

から

$$Q^{-1}AQ = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

となります ( $A$  の Jordan 標準形).

### (III) $\Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^3$ (1)

C-H の定理から  $(A - \alpha I_3)^3 = O_3$  となります. さらに

$$A \text{ が対角化可能} \Leftrightarrow A = \alpha I_3$$

であることにも注意します.

$(A - \alpha I_3)^2 \neq O_3$  のとき ある  $\vec{q}_1 \in \mathbf{K}^3$  に対して

$$\vec{q}_3 := (A - \alpha I_3)\vec{q}_1 \neq \vec{0}$$

が成立します. さらに  $\vec{q}_2 := (A - \alpha I_3)\vec{q}_1$  とすると  $\vec{q}_3 = (A - \alpha I_3)\vec{q}_2$  で

$$\vec{q}_1, \vec{q}_2, \vec{q}_3 \text{ は LI である}$$

ことが分かります. さらに  $(A - \alpha I_3)^3 = O_3$  から  $(A - \alpha I_3)\vec{q}_3 = (A - \alpha I_3)^3\vec{q}_1 = \vec{0}$  から  $Q = (\vec{q}_1 \ \vec{q}_2 \ \vec{q}_3)$  とすると

$$AQ = A(\vec{q}_1 \ \vec{q}_2 \ \vec{q}_3) = (\alpha\vec{q}_1 + \vec{q}_2 \ \alpha\vec{q}_2 + \vec{q}_3 \ \alpha\vec{q}_3) = (\vec{q}_1 \ \vec{q}_2 \ \vec{q}_3) \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 1 & \alpha \end{pmatrix} = Q \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 1 & \alpha \end{pmatrix}$$

従って  $Q^{-1}AQ = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 1 & \alpha \end{pmatrix}$  となります.

### (III) $\Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^3$ (2)

$(A - \alpha I_3)^2 = O_3$  のとき

$$\dim \operatorname{Im}(A - \alpha I_3) = 1$$

となります。実際

$$(A - \alpha I_3)\vec{p}_1 \nparallel (A - \alpha I_3)\vec{p}_2$$

である  $\vec{p}_1, \vec{p}_2$  が存在すると

$$\vec{p}_1, (A - \alpha I_3)\vec{p}_1, \vec{p}_2, (A - \alpha I_3)\vec{p}_2$$

は LI となりますから、 $\dim \mathbf{K}^3 = 3$  に版します。他方  $\dim \operatorname{Im}(A - \alpha I_3) = 0$  とすると次元定理から  $\dim V(\alpha) = \dim \ker(A - \alpha I_3) = 3$  となりますが、対角化できないことに反します。

この状況で次元定理によって

$$\dim V(\alpha) = \dim \ker(A - \alpha I_3) = 2$$

となります。

### (III) $\Phi_A(\lambda) = (\lambda - \alpha)^3$ (3)

ここで  $\vec{p}_1$  を  $\vec{p}_2(A - \alpha I_3)\vec{p}_1 \neq \vec{0}$  となるように選びます. このとき  $(A - \alpha I_3)\vec{p}_2 = (A - \alpha I_3)^2\vec{p}_1 = \vec{0}$  から  $\vec{p}_2 \in V(\alpha)$  となります. さらに  $\vec{p}_3 \in V(\alpha)$  を  $\vec{p}_2, \vec{p}_3$  が  $V(\alpha)$  の基底となるように選びます. このとき

$\vec{p}_1, \vec{p}_2, \vec{p}_3$  は LI

となります. 実際  $c_1\vec{p}_1 + c_2\vec{p}_2 + c_3\vec{p}_3 = \vec{0}$  とすると, この両辺に  $A - \alpha I_3$  を掛けると  $c_1\vec{p}_2 = \vec{0}$  となります.  $\vec{p}_2 \neq \vec{0}$  から  $c_1 = 0$  となります. 従って  $c_2\vec{p}_2 + c_3\vec{p}_3 = \vec{0}$  となりますが,  $\vec{p}_3$  の取り方から  $c_2 = c_3 = 0$  であることが分かります. ここで  $P = (\vec{p}_1 \vec{p}_2 \vec{p}_3)$  とすると

$$A(\vec{p}_1 \vec{p}_2 \vec{p}_3) = (\vec{p}_1 \vec{p}_2 \vec{p}_3) \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

から  $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix}$  となります.