

線形型写像.

$A \in M_{m,n}(K)$ は m 行 n 列の行列である. n 次元ベクトル.

$$F_A: K^n \longrightarrow K^m$$

$$\vec{x} \longmapsto A\vec{x} = x_1 \vec{a}_1 + \dots + x_n \vec{a}_n$$

A の定める線形型写像と呼ぶことができる. n 次元ベクトル空間

一般に写像.

$$F: K^n \longrightarrow K^m$$

線形型写像
とは?

線形型写像とは $\vec{x}, \vec{y} \in K^n, \lambda \in K$ に対して

$$(*) \begin{cases} F(\vec{x} + \vec{y}) = F(\vec{x}) + F(\vec{y}) \\ F(\lambda \vec{x}) = \lambda F(\vec{x}) \end{cases}$$

成り立つとき線形型写像である. $(*)$ は

$$F(\lambda \vec{x} + \mu \vec{y}) = \lambda F(\vec{x}) + \mu F(\vec{y})$$

と同値である. F_A は

$$\begin{aligned} F_A(\lambda \vec{x} + \mu \vec{y}) &= A(\lambda \vec{x} + \mu \vec{y}) \\ &= \lambda(A\vec{x}) + \mu(A\vec{y}) \\ &= \lambda F_A(\vec{x}) + \mu F_A(\vec{y}) \end{aligned}$$

と線形型写像であることは確かである.

逆に一般に線形型写像は行列を用いて表現される.

$$F: K^n \longrightarrow K^m$$

は線形型写像である.

$$\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_l \text{ 是 } \mathbb{R}^n \text{ 中}$$

$$\begin{aligned}
& F(\vec{x}_1 + \dots + \vec{x}_{l-1} + \vec{x}_l) \\
&= F(\vec{x}_1 + \dots + \vec{x}_{l-1}) + F(\vec{x}_l) \\
&= F(\vec{x}_1) + \dots + F(\vec{x}_{l-1}) + F(\vec{x}_l)
\end{aligned}$$

于是

$$\begin{aligned}
& F(\lambda_1 \vec{x}_1 + \dots + \lambda_l \vec{x}_l) \\
&= F(\lambda_1 \vec{x}_1) + \dots + F(\lambda_l \vec{x}_l) \\
&= \lambda_1 F(\vec{x}_1) + \dots + \lambda_l F(\vec{x}_l)
\end{aligned} \tag{*}$$

由此可知 F 是 \mathbb{R}^n 上的

$$\begin{aligned}
F(\vec{x}) &= F(x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n) \\
&= x_1 F(\vec{e}_1) + \dots + x_n F(\vec{e}_n) \\
&= (F(\vec{e}_1) \dots F(\vec{e}_n)) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \\
&= F_A(\vec{x})
\end{aligned}$$

其中 $A = (F(\vec{e}_1) \dots F(\vec{e}_n)) \in \mathbb{R}^{1 \times n}$ 是 \mathbb{R}^n 上的

线性映射

N.B. 由 (*) 得

$$F((\vec{x}_1 \dots \vec{x}_l) \vec{\lambda}) = (F(\vec{x}_1) \dots F(\vec{x}_l)) \vec{\lambda}$$

与 F 的表示一致。

$$G(\vec{x}_1 \dots \vec{x}_l, \vec{\lambda}) = t_{\vec{\lambda}} \begin{pmatrix} G(\vec{x}_1) \\ \vdots \\ G(\vec{x}_l) \end{pmatrix}$$

注意. 同様. $G = t(-)$ とおくと $\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_l \in \mathbb{R}^n$ として

$$t(\lambda_1 \vec{x}_1 + \dots + \lambda_l \vec{x}_l) = (\lambda_1 \dots \lambda_l) \begin{pmatrix} t \vec{x}_1 \\ \vdots \\ t \vec{x}_l \end{pmatrix}$$

i.e. $t(\vec{x}_1 \dots \vec{x}_l, \vec{\lambda}) = t_{\vec{\lambda}} \begin{pmatrix} t \vec{x}_1 \\ \vdots \\ t \vec{x}_l \end{pmatrix}$

よって

$X = (\vec{x}_1 \dots \vec{x}_l)$ とし $n \times l$ の行列とおくと $\vec{\lambda} \in \mathbb{K}^l$ として

$$t(X \vec{\lambda}) = t_{\vec{\lambda}} t X$$

注意. 同様. $\vec{y}_1, \dots, \vec{y}_m$ の $Y = (\vec{y}_1 \dots \vec{y}_m)$ として

$$\begin{aligned} t(X Y) &= t(X \vec{y}_1 \dots X \vec{y}_m) \\ &= \begin{pmatrix} t(X \vec{y}_1) \\ \vdots \\ t(X \vec{y}_m) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} t \vec{y}_1^T t X \\ \vdots \\ t \vec{y}_m^T t X \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \vec{y}_1 \\ \vdots \\ t \vec{y}_m \end{pmatrix} t X \\ &= t Y t X \end{aligned}$$

同様. 同様.