

2020年7月3日演習問題

I  $A$  が対称な正則行列とします. このとき  $A^{-1}$  も対称行列であることを示しましょう.

解答  $AA^{-1} = I_n$  の両辺の転置をとると

$${}^t(A^{-1}){}^tA = I_n$$

となります.  $A$  は対称ですから  ${}^tA = A$  が成立します. よって

$${}^t(A^{-1})A = I_n$$

が従います. この両辺に右から  $A^{-1}$  を掛けると

$${}^t(A^{-1}) = A^{-1}$$

であることが分かります. よって  $A^{-1}$  は対称行列です.

II 3次正方行列

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & \gamma \\ 0 & & B \\ 0 & & \end{pmatrix}$$

に対して  $A$  が正則であるための必要十分条件が

$$\alpha \neq 0 \quad \text{かつ} \quad |B| \neq 0$$

であることを示しましょう (3次の行列式は用いてはいけません).

一般に  $A \in M_3(\mathbf{K})$  に対して

$$A \text{ が正則} \Leftrightarrow (A\vec{v} = \vec{0} \Rightarrow \vec{v} = \vec{0})$$

が成立することを用います.

$A$  が正則であると仮定します. このとき  $\alpha = 0$  ならば

$$A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \beta & \gamma \\ 0 & & B \\ 0 & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \vec{0}$$

となりますから  $A$  が正則であることに反します. よって  $\alpha \neq 0$  であることが分かります. 次に  $|B| = 0$  である  
とします. このとき

$$B \begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} = \vec{0}, \quad \begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} \neq \vec{0}$$

を満たす  $\begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbf{K}^2$  が存在します. ここで

$$x = -\frac{1}{\alpha}(\beta y + \gamma z)$$

と定めると

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{0}, \quad \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \neq \vec{0}$$

が従います。これは  $A$  が正則であることに反します。よって  $|B| \neq 0$  であることが分かります。  
 $\alpha \neq 0$  かつ  $|B| \neq 0$  であると仮定します。 $A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{0}$  が成立するとします。この条件は

$$\alpha x + \beta y + \gamma z = 0, \quad \text{かつ} \quad B \begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} = \vec{0}$$

が成立することに注意します。まず  $|B| \neq 0$  から  $y = z = 0$  であることが分かります。さらに

$$\alpha x = -\beta y - \gamma z = 0$$

から  $x = 0$  も従います。よって

$$A\vec{v} = \vec{0} \Rightarrow \vec{v} = \vec{0}$$

となりますから  $A$  は正則です。

**III** 掃き出し法を用いて

$$\begin{pmatrix} 1 & a & b \\ 0 & 1 & c \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

の逆行列を求めましょう。

解答

$$\begin{aligned} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & a & b & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & c & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) &\xrightarrow{(1)} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & b-ac & 1 & -a & 0 \\ 0 & 1 & c & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{(2)} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -a & ac-b \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -c \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \end{aligned}$$

から

$$\begin{pmatrix} 1 & a & b \\ 0 & 1 & c \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -a & ac-b \\ 0 & 1 & -c \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

が分かります。上で

$$(1) \quad 1r+ = 2r \times (-a)$$

$$(2) \quad 1r+ = 3r \times (ac-b), \quad 2r+ = 3r \times (-c)$$

を用いています。

**IV**

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} -3 \\ -9 \\ 4 \\ -13 \end{pmatrix}, \quad \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \vec{d} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ -2 \\ 8 \end{pmatrix}$$

とする。  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d})$  の基底を一つ求めて、  $\dim L$  を求めましょう。

解答

$$\begin{aligned}
 & \begin{pmatrix} 1 & -3 & 1 & 2 \\ 3 & -9 & 3 & 6 \\ 2 & 4 & 0 & -2 \\ 1 & -13 & 3 & 8 \end{pmatrix} \xrightarrow{(1)} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 10 & -2 & -6 \\ 0 & -10 & 2 & 6 \end{pmatrix} \\
 & \xrightarrow{(2)} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 1 & 2 \\ 0 & 10 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -10 & 2 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{(3)} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 1 & 2 \\ 0 & 10 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 & \xrightarrow{(4)} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{5} & -\frac{3}{5} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{(5)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{5} & -\frac{3}{5} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = (\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma} \ \vec{\delta})
 \end{aligned}$$

と  $(\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c} \ \vec{d})$  を行基本変形します。このとき

$$\vec{\gamma} = \frac{2}{5}\vec{\alpha} - \frac{1}{5}\vec{\beta}, \quad \vec{\delta} = \frac{1}{5}\vec{\alpha} - \frac{3}{5}\vec{\beta}$$

が成立します。列の 1 次関係は行基本変形で不変ですから

$$\vec{c} = \frac{2}{5}\vec{a} - \frac{1}{5}\vec{b}, \quad \vec{d} = \frac{1}{5}\vec{a} - \frac{3}{5}\vec{b}$$

が成立することが分かります。任意の  $\vec{v} \in L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d})$  に対して

$$\begin{aligned}
 \vec{v} &= x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c} + w\vec{d} \\
 &= \left(x + \frac{2}{5}z + \frac{1}{5}w\right)\vec{a} + \left(y - \frac{1}{5}z - \frac{3}{5}w\right)\vec{b}
 \end{aligned}$$

から  $\vec{a}, \vec{b}$  が  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d})$  を生成します。さらに、上の行基本変形で

$$(\vec{a} \ \vec{b}) \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

から

$$x\vec{a} + y\vec{a} = \vec{0} \Rightarrow x = y = 0$$

が分かります。従って  $\vec{a}, \vec{b}$  は 1 次独立であることが分かります。

以上で  $\vec{a}, \vec{b}$  は  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d})$  の基底であることが分かります。よって

$$\dim L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d}) = 2$$

であることが示されました。

**V**  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in \mathbf{K}^n$  は線型独立とする。このとき以下のベクトルが  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  の基底となることを示しましょう。

(1)  $\vec{a}, \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} + \vec{b} + \vec{c}$

(2)  $\vec{b} + \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}, \vec{a} + \vec{b}$

解答

(1)

$$\vec{\alpha} = \vec{a}, \vec{\beta} = \vec{a} + \vec{b}, \vec{\gamma} = \vec{a} + \vec{b} + \vec{c}$$

とすると

$$(\vec{\alpha} \vec{\beta} \vec{\gamma}) = (\vec{a} \vec{b} \vec{c}) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

と表現できる. このとき行基本変形

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{(1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \xrightarrow{(2)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

から

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ は正則で } P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

であることが分かる.

$$(\vec{\alpha} \vec{\beta} \vec{\gamma}) \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0}$$

とすると  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  が線型独立であるから

$$(\vec{a} \vec{b} \vec{c}) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0} \quad \text{から} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0}$$

が従う. さらに  $P$  が正則なので  $\xi = \eta = \zeta = 0$  が従うので,  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  は線型独立であることが分かります.

さらに任意の  $\vec{v} = x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c} \in L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  に対して

$$\vec{v} = (\vec{a} \vec{b} \vec{c}) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (\vec{\alpha} \vec{\beta} \vec{\gamma}) P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

と表されるので  $\vec{v} \in L(\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma})$  が従う. よって  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  が  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  を生成することが分かる. 以上で  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  は  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  の基底となることが示されました.

(2)

$$\vec{\alpha} = \vec{b} + \vec{c}, \vec{\beta} = \vec{a} + \vec{c}, \vec{\gamma} = \vec{a} + \vec{b}$$

とすると

$$(\vec{\alpha} \vec{\beta} \vec{\gamma}) = (\vec{a} \vec{b} \vec{c}) \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

と表現できる. このとき行基本変形

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \dots \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & | & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & | & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

から

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ は正則で } P^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

であることが分かる.

$$(\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma}) \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0}$$

とすると  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  が線型独立であるから

$$(\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0} \quad \text{から} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0}$$

が従う. さらに  $P$  が正則なので  $\xi = \eta = \zeta = 0$  が従うので,  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  は線型独立であることが分かります.

さらに任意の  $\vec{v} = x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c} \in L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  に対して

$$\vec{v} = (\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma}) P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

と表されるので  $\vec{v} \in L(\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma})$  が従う. よって  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  が  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  を生成することが分かる. 以上で  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  は  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  の基底となることが示されました.

**VI**  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in \mathbf{K}^n$  は線型独立とします.

(1)

$$\vec{\alpha} = \vec{a} + 2\vec{b} + 3\vec{c}, \quad \vec{\beta} = \vec{a} + \vec{b} + \vec{c}, \quad \vec{\gamma} = \vec{a} + \vec{b} + 2\vec{c}$$

で定める  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  が  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  の基底となることを示しましょう.

(2)  $L = L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  とするとき基底  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  による  $L$  の座標を  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , 基底  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  による  $L$  の座標を  $\begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix}$

とするとき, 双方を他方で表しましょう.

**解答**

(1)

$$(\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma}) = (\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

と表現できる. このとき行基本変形

$$\begin{aligned} & \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{(1)} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ \xrightarrow{(2)} & \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{(3)} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \\ \xrightarrow{(3)} & \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \end{aligned}$$

から

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ は正則で } P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

であることが分かる.

$$(\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma}) \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0}$$

とすると  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  が線型独立であるから

$$(\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0} \quad \text{から} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix} = \vec{0}$$

が従う. さらに  $P$  が正則なので  $\xi = \eta = \zeta = 0$  が従うので,  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  は線型独立であることが分かります.

さらに任意の  $\vec{v} = x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c} \in L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  に対して

$$\vec{v} = (\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma}) P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

と表されるので  $\vec{v} \in L(\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma})$  が従う. よって  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  が  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  を生成することが分かる. 以上で  $\vec{\alpha}, \vec{\beta}, \vec{\gamma}$  は  $L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  の基底となることが示されました.

(2)  $\vec{v} \in L(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  が

$$\vec{v} = (\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma}) \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix}$$

と表されるとき,

$$(\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \ \vec{\gamma}) = (\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

であることを用いると

$$(\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix}$$

が成立します。  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  が線型独立ですから

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix}$$

となります。この両辺に  $P^{-1}$  を掛けると

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \\ \zeta \end{pmatrix}$$

となります。

### VII 狭義の階段行列

$$A_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \alpha & 0 & \beta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

と3次の正則行列  $P$  があって、 $PA_0$  も狭義の階段行列になるとします。このとき  $PA_0 = A_0$  が成立することを示しましょう。(狭義の階段行列を標準形とするときの一意性)

解答  $P = (\vec{p}_1 \ \vec{p}_2 \ \vec{p}_3)$  と列ベクトル表示をします。このとき

$$PA_0 = \begin{pmatrix} \vec{0} & \vec{p}_1 & \alpha\vec{p}_1 & \vec{p}_2 & * & \vec{p}_3 \end{pmatrix}$$

となります。 $P$  が正則ですから  $\vec{p}_1 \neq \vec{0}$  となりますが、 $PA_0$  が狭義の階段行列であることから

$$\vec{p}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

となります。よって

$$PA_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \alpha & & & \\ 0 & 0 & 0 & \vec{p}_2 & * & \vec{p}_3 \\ 0 & 0 & 0 & & & \end{pmatrix}$$

となります。 $\vec{p}_1 \parallel \vec{p}_2$  で  $PA_0$  が狭義の階段行列であることから

$$\vec{p}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

となります。よって

$$PA_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \alpha & 0 & \beta & \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \gamma & \vec{p}_3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \end{pmatrix}$$

となります。 $\vec{p}_3 = \begin{pmatrix} * \\ 0 \end{pmatrix}$  とすると  $P$  が正則でなくなります。よって  $PA_0$  が狭義の階段行列であることから

$$\vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

であることが分かります. 以上で  $P = I_3$  従って

$$PA_0 = A_0$$

であることが従います.