

第2講義 05月01日 演習問題解答

I 以下の函数の停留点を求めましょう。

- (1) $z = x^2 + xy + y^2 - 4x - 8y$ (2) $z = x^3 + y^3 - 9xy + 27$
 (3) $z = x^2 + xy - y^2 - 4x - 2y$ (4) $z = x^2 + 4xy + 2y^2 - 6x - 8y$
 (5) $z = x^3 - xy - y^2$ (6) $z = e^{-x^2-y^2}(2x^2 + y^2)$
 (7) $z = (x^2 + y^2)^2 - 2(x^2 - y^2)$ (8) $z = x^3 + y^3 + 6xy$

(1)

$$\begin{cases} z_x = 2x + y - 4 = 0 \\ z_y = x + 2y - 8 = 0 \end{cases}$$

をクラメールの公式を使って解くと

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 8 & 2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix}} = \frac{0}{3} = 0, \quad y = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 8 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix}} = \frac{12}{3} = 4$$

となりますから、 $(x, y) = (0, 4)$ が z の停留点であることが分かります。

(2)

$$\begin{cases} z_x = 3x^2 - 9y = 0 \cdots (I) \\ z_y = 3y^2 - 9x = 0 \cdots (II) \end{cases}$$

を解きます。(I) から $y = \frac{1}{3}x^2$ となるので (II) から得られる $y^2 = 3x$ に代入して

$$\frac{1}{9}x^4 = 3x \quad \text{すなわち} \quad x^4 = 27x$$

を得ます。従って

$$x = 0 \quad \text{または} \quad x = 3$$

が必要です。

(a) $x = 0$ のとき、(I) から $y = 0$ となりますが、逆に $(x, y) = (0, 0)$ は (I) かつ (II) を満たします。

(b) $x = 3$ のとき、(I) から $y = 3$ となりますが、逆に $(x, y) = (3, 3)$ は (I) かつ (II) を満たします。

以上で z の停留点は $(x, y) = (0, 0), (3, 3)$ であることが分かりました。

(3)

$$\begin{cases} z_x = 2x + y - 4 = 0 \\ z_y = x - 2y - 2 = 0 \end{cases}$$

をクラメールの公式で解くと

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 2 & -2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix}} = \frac{-10}{-5} = 2, \quad y = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix}} = \frac{0}{-5} = 0$$

となりますから、 $(x, y) = (2, 0)$ が z の停留点であることが分かります。

(4)

$$\begin{cases} z_x = 2x + 4y - 6 = 0 \\ z_y = 4x + 4y - 8 = 0 \end{cases}$$

をクラメールの公式で解くと

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 6 & 4 \\ 8 & 4 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 4 \end{vmatrix}} = \frac{-8}{-8} = 1, \quad y = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 6 \\ 4 & 8 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 4 \end{vmatrix}} = \frac{-8}{-8} = 1$$

から停留点は $(x, y) = (1, 1)$ となります。

(5)

$$\begin{cases} z_x = 3x^2 - y = 0 & (i) \\ z_y = -x - 2y = 0 & (ii) \end{cases}$$

を解きます。(ii) から $x = -2y$ となりますが、これを (i) に代入して

$$12y^2 - y = 0$$

を得ますが、これから $y = 0$ または $y = \frac{1}{12}$ であることが分かります。これを $x = -2y$ に代入して

$$\begin{aligned} y = 0 \quad \text{のとき} \quad x &= 0 \\ y = \frac{1}{12} \quad \text{のとき} \quad x &= -\frac{1}{6} \end{aligned}$$

となりますから、停留点は

$$(x, y) = (0, 0), \quad \left(-\frac{1}{6}, \frac{1}{12}\right)$$

であることが分かります。

(6) まず関数

$$z = e^{-x^2-y^2}(2x^2 + y^2)$$

の停留点を求めましょう。まず z の偏導関数を計算すると

$$\begin{aligned} z_x &= e^{-x^2-y^2}(-2x)(2x^2 + y^2) + e^{-x^2-y^2}(4x) \\ &= 2xe^{-x^2-y^2}(-2x^2 - y^2 + 2) \\ z_y &= e^{-x^2-y^2}(-2y)(2x^2 + y^2) + e^{-x^2-y^2}(2y) \\ &= 2ye^{-x^2-y^2}(-2x^2 - y^2 + 1) \end{aligned}$$

となります。 $e^{-x^2-y^2} > 0$ ですから

$$\begin{aligned} z_x = z_y = 0 \\ \Leftrightarrow x(2x^2 + y^2 - 2) = 0 \\ \quad \text{and } y(2x^2 + y^2 - 1) = 0 \\ \Leftrightarrow (x = 0 \text{ or } 2x^2 + y^2 = 2) \\ \quad \text{and } (y = 0 \text{ or } 2x^2 + y^2 = 1) \\ \Leftrightarrow (x = y = 0) \\ \quad \text{or } (x = 0 \text{ and } 2x^2 + y^2 = 1) \\ \quad \text{or } (y = 0 \text{ and } 2x^2 + y^2 = 2) \\ \quad \text{or } (2x^2 + y^2 = 2 \text{ and } 2x^2 + y^2 = 1) \\ \Leftrightarrow (x = y = 0) \text{ or } (x = 0 \text{ and } y^2 = 1) \\ \quad \text{or } (y = 0 \text{ and } x^2 = 1) \\ \quad \text{or } (2x^2 + y^2 = 2 \text{ and } 2x^2 + y^2 = 1) \\ \Leftrightarrow (x, y) = (0, 0), (0, \pm 1), (\pm 1, 0) \end{aligned}$$

が成立します。従って z の停留点は $(x, y) = (0, 0), (0, \pm 1), (\pm 1, 0)$ です。

(7) $f(x, y)$ の偏導関数は

$$\begin{aligned} f_x &= 2(x^2 + y^2) \cdot 2x - 4x = 4x(x^2 + y^2 - 1) \\ f_y &= 2(x^2 + y^2) \cdot 2y - 4y = 4y(x^2 + y^2 - 1) \end{aligned}$$

と計算されます。このことから

$$\begin{aligned} f_x = 0 &\Leftrightarrow (x = 0) \text{ OR } (x^2 + y^2 = 1) \\ f_y = 0 &\Leftrightarrow y = 0 \end{aligned}$$

が従いますので

$$\begin{aligned} f_x = f_y = 0 &\Leftrightarrow (x = y = 0) \\ &\quad \text{OR } (x^2 + y^2 = 1, \text{ AND } y = 0) \\ &\Leftrightarrow (x, y) = (0, 0), (\pm 1, 0) \end{aligned}$$

が分かります。以上で f の停留点は $(0, 0), (1, 0), (-1, 0)$ の3点であることが示されました。

(8) (コアテキストの 282 ページの例 8.18)

z の偏導関数は

$$\begin{cases} z_x = 3x^2 + 6y = 0 \cdots (1) \\ z_y = 3y^2 + 6x = 0 \cdots (2) \end{cases}$$

と計算されます。(2) から $x = -\frac{1}{2}y^2$ を得ますが、これを (1) から得られる $y = -\frac{1}{2}x^2$ に代入すると

$$y = -\frac{1}{2} \left(-\frac{1}{2}y^2 \right)^2 = -\frac{1}{8}y^4$$

が導かれます。従って

$$y(y^3 + 8) = 0$$

から $y = 0$ または $y = -2$ であることが必要条件であることが分かります。このとき

- (i) $y = 0$ のとき (2) に代入して $x = 0$
- (ii) $y = -2$ のとき (2) から $x = -2$ を得る。

を得ます。以上で停留点は

$$(x, y) = (0, 0) \text{ または } (-2, -2)$$

であることが示されました。

II $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbf{R}^n$ が平行でないとします。このとき

$$\vec{x} \nparallel \lambda\vec{x} + \vec{y}, \quad \vec{x} + \vec{y} \nparallel \vec{x} - \vec{y}$$

であることを示しましょう。

解答

$$c_1\vec{x} + c_2(\lambda\vec{x} + \vec{y}) = (c_1 + \lambda c_2)\vec{x} + c_2\vec{y} = \vec{0}$$

とします。このとき $\vec{x} \nparallel \vec{y}$ から

$$\begin{cases} c_1 + \lambda c_2 = 0 \\ c_2 = 0 \end{cases}$$

が従います。ここで

$$\begin{vmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$$

に注意すると $c_1 = c_2 = 0$ が従います。従って

$$\vec{x} \nparallel \lambda\vec{x} + \vec{y}$$

であることが分かります。他方

$$c_1(\vec{x} + \vec{y}) + c_2(\vec{x} - \vec{y}) = (c_1 + c_2)\vec{x} + (c_1 - c_2)\vec{y} = \vec{0}$$

とします。このとき $\vec{x} \nparallel \vec{y}$ から

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 0 \\ c_1 - c_2 = 0 \end{cases}$$

が従います。ここで

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -2 \neq 0$$

に注意すると $c_1 = c_2 = 0$ が従います。従って

$$\vec{x} + \vec{y} \nparallel \vec{x} - \vec{y}$$

であることが分かります。

III $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbf{R}^n$ は平行でないとします：

$$\vec{a} \nparallel \vec{b}$$

このとき

$$\vec{\alpha} = x\vec{a} + y\vec{b}, \quad \vec{\beta} = z\vec{a} + w\vec{b}$$

とすると

$$\vec{\alpha} \nparallel \vec{\beta} \Leftrightarrow \begin{vmatrix} x & z \\ y & w \end{vmatrix} \neq 0$$

が成立することを示しましょう。

解答

$$\begin{aligned} c_1\vec{\alpha} + c_2\vec{\beta} &= c_1(x\vec{a} + y\vec{b}) + c_2(z\vec{a} + w\vec{b}) \\ &= (xc_1 + zc_2)\vec{a} + (yc_1 + wc_2)\vec{b} = \vec{0} \end{aligned}$$

とします。 $\vec{a} \nparallel \vec{b}$ から

$$\begin{cases} xc_1 + zc_2 = 0 \\ yc_1 + wc_2 = 0 \end{cases} \quad (\#)$$

が従います。

ここで $\begin{vmatrix} x & z \\ y & w \end{vmatrix} \neq 0$ ならば (#) から $c_1 = c_2 = 0$ が導けますから

$$\vec{\alpha} \nparallel \vec{\beta}$$

が従います。 他方

$$\begin{vmatrix} x & z \\ y & w \end{vmatrix} = 0$$

ならば (#) を満たす $c_1, c_2 \in \mathbf{K}$ で $c_1 \neq 0$ または $c_2 \neq 0$ を満たすものが存在して

$$c_1\vec{\alpha} + c_2\vec{\beta} = \vec{0}$$

が成立します。 これは

$$\vec{\alpha} \parallel \vec{\beta}$$

を意味します。

IV $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbf{R}^n$ とします

(1)

$$\vec{x} \parallel \vec{y} \Leftrightarrow \vec{x} \parallel \lambda \vec{x} + \vec{y}$$

を示しましょう.

(2) \vec{x} の第 1 成分が $x_1 \neq 0$ を満たす とします. (1) を $\lambda = -\frac{y_1}{x_1}$ で適用することによって

$$\begin{vmatrix} x_i & y_i \\ x_j & y_j \end{vmatrix} = 0$$

が $i \neq j$ を満たすすべての i, j に対して成立ならば

$$\vec{x} \parallel \vec{y}$$

が従うことを証明しましょう.

解答 (1) 問題 II から

$$\vec{x} \parallel \vec{y} \Rightarrow \vec{x} \parallel \lambda \vec{x} + \vec{y}$$

が成立します. もう一度, 問題 II を使うと

$$\vec{x} \parallel \lambda \vec{x} + \vec{y} \Rightarrow \vec{x} \parallel (-\lambda) \vec{x} + \lambda \vec{x} + \vec{y}$$

であることが分かりますが, これは

$$(-\lambda) \vec{x} + \lambda \vec{x} + \vec{y} = \vec{y}$$

であることから

$$\vec{x} \parallel \lambda \vec{x} + \vec{y} \Rightarrow \vec{x} \parallel \vec{y}$$

が従います.

(2)

$$\begin{aligned} -\frac{y_1}{x_1} \vec{x} + \vec{y} &= -\frac{y_1}{x_1} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_i \\ \vdots \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_i \\ \vdots \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{-y_1 x_1 + x_1 y_1}{x_1} \\ \vdots \\ \frac{-y_1 x_i + x_1 y_i}{x_1} \\ \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ \frac{1}{x_1} \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_i & y_i \end{vmatrix} \\ \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix} = \vec{0} \end{aligned}$$

から $\vec{x} \parallel (-\frac{y_1}{x_1} \vec{x} + \vec{y})$ が分かります. さらに (1) を用いると $\vec{x} \parallel \vec{y}$ が従います.