

I

次の $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbf{R}^n$ に対して

$$L = \{x\vec{a} + y\vec{b}; x, y \in \mathbf{R}\}$$

を考えます. 条件

$$\|\vec{p}\| = \|\vec{q}\| = 1, (\vec{p}, \vec{q}) = 0$$

を満たす $\vec{p}, \vec{q} \in L$ を求めましょう.

$$(1) \vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad (2) \vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (3) \vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (4)$$

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

解答 (1) \vec{b} の \vec{a} 方向への直交射影 \vec{w} は

$$\vec{w} = \frac{(\vec{a}, \vec{b})}{\|\vec{a}\|^2} \vec{a} = \frac{2}{3} \vec{a}$$

と求められます. このとき \vec{a} の垂直なベクトルとして

$$\vec{b} - \vec{w} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix}$$

が求まります. このとき \vec{a} と $\vec{b} - \vec{w}$ を正規化した

$$\vec{p} = \frac{1}{\|\vec{a}\|} \vec{a} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\|\vec{b} - \vec{w}\|} (\vec{b} - \vec{w}) = \frac{1}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix}$$

が L の正規直交基底となります.

(2) \vec{b} の \vec{a} 方向への直交射影 \vec{w} は

$$\vec{w} = \frac{(\vec{a}, \vec{b})}{\|\vec{a}\|^2} \vec{a} = \frac{1}{2} \vec{a}$$

と求められます. このとき \vec{a} の垂直なベクトルとして

$$\vec{b} - \vec{w} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$$

が求まります. このとき \vec{a} と $\vec{b} - \vec{w}$ を正規化した

$$\vec{p} = \frac{1}{\|\vec{a}\|} \vec{a} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\|\vec{b} - \vec{w}\|} (\vec{b} - \vec{w}) = \frac{1}{\sqrt{34}} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$$

が L の正規直交基底となります。

(3) \vec{b} の \vec{a} 方向への直交射影 \vec{w} は

$$\vec{w} = \frac{(\vec{a}, \vec{b})}{\|\vec{a}\|^2} = -\frac{1}{4}\vec{a}$$

と求められます。このとき \vec{a} の垂直なベクトルとして

$$\vec{b} - \vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

が求まります。このとき \vec{a} と $\vec{b} - \vec{w}$ を正規化した

$$\vec{p} = \frac{1}{\|\vec{a}\|}\vec{a} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\|\vec{b} - \vec{w}\|}(\vec{b} - \vec{w}) = \frac{1}{\sqrt{44}} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

が L の正規直交基底となります。

(4) \vec{b} の \vec{a} 方向への直交射影 \vec{w} は

$$\vec{w} = \frac{(\vec{a}, \vec{b})}{\|\vec{a}\|^2} = \frac{2}{4}\vec{a} = \frac{1}{2}\vec{a}$$

と求められます。このとき \vec{a} の垂直なベクトルとして

$$\vec{b} - \vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

が求まります。このとき \vec{a} と $\vec{b} - \vec{w}$ を正規化した

$$\vec{p} = \frac{1}{\|\vec{a}\|}\vec{a} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\|\vec{b} - \vec{w}\|}(\vec{b} - \vec{w}) = \frac{1}{\sqrt{20}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

が L の正規直交基底となります。

II (I の続き) XII の \vec{p}, \vec{q} を用いて

$$\|\vec{c} - x\vec{a} - y\vec{b}\|^2$$

を最小にする $x, y \in \mathbf{R}$ を求めましょう。

$$(1) \vec{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (2) \vec{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (3) \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (4) \vec{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

解説 \vec{p}, \vec{q} と \vec{a}, \vec{b} の間に関係

$$\vec{p} = \frac{1}{\|\vec{a}\|} \vec{a}$$

$$\vec{q} = \frac{1}{\|\vec{b} - \vec{a}\|} \left(\vec{b} - \frac{(\vec{a}, \vec{b})}{\|\vec{a}\|^2} \vec{a} \right)$$

があることに注意しましょう。従って

$$(\vec{p} \ \vec{q}) = (\vec{a} \ \vec{b}) \begin{pmatrix} \frac{1}{\|\vec{a}\|} & -\frac{1}{\|\vec{b} - \vec{a}\|} \cdot \frac{(\vec{a}, \vec{b})}{\|\vec{a}\|^2} \\ 0 & \frac{1}{\|\vec{b} - \vec{a}\|} \end{pmatrix}$$

が成立します。この等式の右辺に現れる行列を S とすると S は正則となります。

$$\xi \vec{p} + \eta \vec{q} = (\vec{p} \ \vec{q}) \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix} = (\vec{a} \ \vec{b}) S \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix}$$

$$= (\vec{a} \ \vec{b}) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

から

$$S \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \text{従って} \quad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = S^{-1} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix}$$

が成立します。以上から任意の $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^2$ に対して一意的に $\begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^2$ が存在して

$$x\vec{a} + y\vec{b} = \xi\vec{p} + \eta\vec{q}$$

が成立します。ここで $\|\vec{c} - \vec{v}\|^2$ を最小とする $\vec{v} = x\vec{a} + y\vec{b} = \xi\vec{p} + \eta\vec{q} \in L$ を求めます。

$$\begin{aligned} \|\vec{c} - x\vec{a} - y\vec{b}\|^2 &= \|\vec{c} - \xi\vec{p} - \eta\vec{q}\|^2 \\ &= \|\vec{c}\|^2 + \xi^2\|\vec{p}\|^2 + \eta^2\|\vec{q}\|^2 - 2\xi(\vec{c}, \vec{p}) - 2\eta(\vec{c}, \vec{q}) \\ &= \|\vec{c}\|^2 + \xi^2 - 2\xi(\vec{c}, \vec{p}) + \eta^2\|\vec{q}\|^2 - 2\eta(\vec{c}, \vec{q}) \\ &= (\xi - (\vec{c}, \vec{p}))^2 + (\eta - (\vec{c}, \vec{q}))^2 + \|\vec{c}\|^2 - (\vec{c}, \vec{p})^2 - (\vec{c}, \vec{q})^2 \end{aligned}$$

から

$$\xi = (\vec{c}, \vec{p}), \quad \eta = (\vec{c}, \vec{q})$$

のとき $\|\vec{c} - \xi\vec{p} - \eta\vec{q}\|^2$ は最小となります。ここで求めた

$$\vec{v} = \vec{v}_0 = (\vec{c}, \vec{p})\vec{p} + (\vec{c}, \vec{q})\vec{q}$$

が

$$\vec{v}_0 \in L, \quad (\vec{c} - \vec{v}_0) \perp L$$

を満たす \vec{c} の L への直交射影となります。

解答

(1)

$$\vec{p} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix}$$

であることがIで示されています。これから

$$(\vec{c}, \vec{p}) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{\sqrt{3}}, \quad (\vec{c}, \vec{q}) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix} \right) = -\frac{5}{\sqrt{42}}$$

となります。このとき求める直交射影は

$$\begin{aligned} \vec{v}_0 &= x\vec{a} + y\vec{b} = (\vec{c}, \vec{p})\vec{p} + (\vec{c}, \vec{q})\vec{q} \\ &= \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{5}{\sqrt{42}} \frac{1}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix} = \frac{1}{14} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 13 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となります。この式を直接 x と y について解くと

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -\frac{2}{14} \\ 1 & 1 & \frac{3}{14} \\ 1 & -1 & \frac{13}{14} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -\frac{2}{14} \\ 0 & -1 & \frac{5}{14} \\ 0 & -3 & \frac{15}{14} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -\frac{2}{14} \\ 0 & 1 & -\frac{5}{14} \\ 0 & -3 & \frac{15}{14} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & \frac{8}{14} \\ 0 & 1 & -\frac{5}{14} \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

から

$$x = \frac{4}{7}, \quad y = -\frac{5}{14}$$

であることが分かります。

注意 $S = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{3}{\sqrt{42}} \cdot \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{3}{\sqrt{42}} \end{pmatrix}$ を用いて

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{2}{\sqrt{42}} \\ 0 & \frac{3}{\sqrt{42}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{5}{\sqrt{42}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{7} \\ -\frac{5}{14} \end{pmatrix}$$

とも計算ができます。

(2)

$$\vec{p} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\sqrt{34}} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$$

であることがIで示されています。これから

$$(\vec{c}, \vec{p}) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right) = -\frac{1}{\sqrt{2}}, \quad (\vec{c}, \vec{q}) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{34}} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \right) = \frac{3}{\sqrt{34}}$$

となります。このとき求める直交射影は

$$\begin{aligned} \vec{v}_0 &= x\vec{a} + y\vec{b} = (\vec{c}, \vec{p})\vec{p} + (\vec{c}, \vec{q})\vec{q} \\ &= -\frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \frac{3}{\sqrt{34}} \frac{1}{\sqrt{34}} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{17} \begin{pmatrix} -4 \\ 6 \\ 13 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となります。この式を直接 x と y について解くと

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -\frac{4}{17} \\ 0 & 2 & \frac{6}{17} \\ -1 & 1 & \frac{13}{17} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -\frac{4}{17} \\ 0 & 2 & \frac{6}{17} \\ 0 & 3 & \frac{9}{17} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -\frac{4}{17} \\ 0 & 1 & \frac{3}{17} \\ 0 & 3 & \frac{9}{17} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & -\frac{2}{17} \\ 0 & 1 & \frac{3}{17} \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

から

$$x = -\frac{20}{17}, \quad y = \frac{3}{17}$$

であることが分かります。

注意 $S = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{2}{\sqrt{34}} \cdot \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{34}} \end{pmatrix}$ を用いて

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{34}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{34}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{3}{\sqrt{34}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{20}{17} \\ \frac{3}{17} \end{pmatrix}$$

とも計算ができます。

(3)

$$\vec{p} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\sqrt{44}} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

であることが I で示されています。これから

$$(\vec{c}, \vec{p}) = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{2}, \quad (\vec{c}, \vec{q}) = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{44}} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} \right) = \frac{5}{\sqrt{44}}$$

となります。このとき求める直交射影は

$$\begin{aligned} \vec{v}_0 &= x\vec{a} + y\vec{b} = (\vec{c}, \vec{p})\vec{p} + (\vec{c}, \vec{q})\vec{q} \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \frac{5}{\sqrt{44}} \cdot \frac{1}{\sqrt{44}} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 9 \\ 4 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となります。この式を直接 x と y について解くと

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & \frac{9}{11} \\ 1 & 0 & \frac{4}{11} \\ 1 & -1 & -\frac{1}{11} \\ -1 & 1 & \frac{1}{11} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 1 & \frac{5}{11} \\ 1 & 0 & \frac{4}{11} \\ 0 & 1 & -\frac{5}{11} \\ 0 & -1 & \frac{5}{11} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & \frac{4}{11} \\ 0 & 1 & \frac{5}{11} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

から

$$x = \frac{4}{11}, \quad y = \frac{5}{11}$$

であることが分かります。

注意 $S = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{4}{\sqrt{44}} \cdot (-\frac{1}{4}) \\ 0 & \frac{4}{\sqrt{44}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{44}} \\ 0 & \frac{4}{\sqrt{44}} \end{pmatrix}$ を用いて

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{44}} \\ 0 & \frac{4}{\sqrt{44}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{5}{\sqrt{44}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{11} \\ \frac{5}{11} \end{pmatrix}$$

とも計算ができます。

(4)

$$\vec{p} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \frac{1}{\sqrt{20}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

であることがIで示されています。これから

$$(\vec{c}, \vec{p}) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right) = -\frac{1}{2}, \quad (\vec{c}, \vec{q}) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{20}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \right) = \frac{3}{\sqrt{20}}$$

のとき最小値をとります。このとき求める直交射影は

$$\begin{aligned} \vec{v}_0 &= x\vec{a} + y\vec{b} = (\vec{c}, \vec{p})\vec{p} + (\vec{c}, \vec{q})\vec{q} \\ &= -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \frac{3}{\sqrt{20}} \frac{1}{\sqrt{20}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} -1 \\ -4 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となります。この式を直接 x と y について解くと

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & -\frac{1}{10} \\ 1 & 0 & -\frac{4}{10} \\ 1 & 2 & \frac{2}{10} \\ -1 & 1 & \frac{7}{10} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 1 & \frac{3}{10} \\ 1 & 0 & -\frac{4}{10} \\ 0 & 2 & \frac{6}{10} \\ 0 & 1 & \frac{3}{10} \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & -\frac{4}{10} \\ 0 & 1 & \frac{3}{10} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

から

$$x = -\frac{4}{10}, \quad y = \frac{3}{10}$$

であることが分かります。

注意 $S = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{2}{\sqrt{20}} \cdot \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{20}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{\sqrt{20}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{20}} \end{pmatrix}$ を用いて

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{\sqrt{20}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{20}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{4}{10} \\ \frac{3}{10} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{4}{10} \\ \frac{3}{10} \end{pmatrix}$$

とも計算ができます。

III 次の $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbf{R}^n$ に対して 2 列の行列 $X = (\vec{a} \ \vec{b})$ を定めます。 tXX と $\det({}^tXX)$ を求めましょう。

(1) $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix},$ (2) $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix},$

(3) $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

解答 $X = (\vec{a} \ \vec{b})$ に対して

$${}^tXX = \begin{pmatrix} {}^t\vec{a} \\ {}^t\vec{b} \end{pmatrix} (\vec{a} \ \vec{b}) = \begin{pmatrix} {}^t\vec{a} \cdot \vec{a} & {}^t\vec{a} \cdot \vec{b} \\ {}^t\vec{b} \cdot \vec{a} & {}^t\vec{b} \cdot \vec{b} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \|\vec{a}\|^2 & (\vec{a}, \vec{b}) \\ (\vec{b}, \vec{a}) & \|\vec{b}\|^2 \end{pmatrix}$$

となることに注意しましょう。ここで $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbf{R}^n$ に対して

$${}^t\vec{a} \cdot \vec{b} = (\vec{a}, \vec{b})$$

であることを用いました。ここで計算する tXX を X の Gram 行列と呼びます。

(1)

$${}^tXX = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}, \quad \det({}^tXX) = \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 6 \end{vmatrix} = 14$$

(2)

$${}^tXX = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 6 & 12 \end{pmatrix}, \quad \det({}^tXX) = \begin{vmatrix} 3 & 6 \\ 6 & 12 \end{vmatrix} = 0$$

(3)

$${}^tXX = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, \quad \det({}^tXX) = \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 11$$

注意 上の $X = (\vec{a} \ \vec{b})$ に対して

$${}^tXX \text{ が正則} \Leftrightarrow \vec{a} \nparallel \vec{b}$$

が成立します。 $\det({}^tXX)$ の値に注意しましょう。

IV f は \mathbf{R} 上の微分可能な関数とします。

(1) $F(x, y) := f(x^2 + y^2)$ と \mathbf{R}^2 上の関数を定義します。 $\nabla(F)(x, y)$ を求めましょう。

(2) $y \neq 0$ のとき $G(x, y) := f\left(\frac{x}{y}\right)$ を定義します。 $\nabla(G)(x, y)$ を求めましょう。

解答 (1)

$$\begin{aligned} F_x &= f'(x^2 + y^2) \cdot 2x \\ F_y &= f'(x^2 + y^2) \cdot 2y \end{aligned}$$

から

$$\nabla(F)(x, y) = 2f'(x^2 + y^2) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

(2)

$$\begin{aligned} G_x &= f'\left(\frac{x}{y}\right) \cdot \frac{1}{y} \\ G_y &= f'\left(\frac{x}{y}\right) \cdot \left(-\frac{x}{y^2}\right) \end{aligned}$$

から

$$\nabla(G)(x, y) = f'\left(\frac{x}{y}\right) \begin{pmatrix} \frac{1}{y} \\ -\frac{x}{y^2} \end{pmatrix} = \frac{1}{y^2} f'\left(\frac{x}{y}\right) \begin{pmatrix} y \\ -x \end{pmatrix}$$

V(1) $f(x, y, z) = e^x + e^{2y} + e^{3z}$ とします。 $\nabla(f)(0, 0, 0)$ を求めましょう。 </dd>

(2) $g(x, y, z) = e^{x+2y+3z}$ とします。 $\nabla(g)(0, 0, 0)$ を求めましょう。

解答 (1)

$$\begin{aligned} f_x &= e^x \\ f_y &= 2e^{2y} \\ f_z &= 3e^{3z} \end{aligned}$$

から

$$\nabla(f)(0, 0, 0) = \left(\frac{1}{3}\right)$$

(2)

$$\begin{aligned} g_x &= e^{x+2y+3z} \\ g_y &= 2e^{x+2y+3z} \\ g_z &= 3e^{x+2y+3z} \end{aligned}$$

から

$$\nabla(g)(0, 0, 0) = \left(\frac{1}{3}\right)$$

VI f の P_0 における \vec{v} 方向の微分 $D_{\vec{v}}(f)(P_0)$ を求めましょう.

(1) $f(x, y) = x + 2y - 1$ at $P_0(1, 2)$ in the direction $\vec{v} = \left(\frac{1}{1}\right)$

(2) $f(x, y) = x^2 + 2xy - y^3$ at $P_0(1, 1)$ in the direction $\vec{v} = \left(\frac{1}{3}\right)$

解答 (1)

$$f_x = 1, \quad f_y = 2$$

から

$$D_{\vec{v}}(f)(P_0) = 1 \cdot 1 + 1 \cdot 2 = 3$$

(2)

$$f_x = 2x + y, \quad f_y = x - 3y^2$$

から

$$f_x(1, 1) = 3, \quad f_y(1, 1) = -2$$

となるので

$$D_{\vec{v}}(f)(P_0) = 1 \cdot 3 + 3 \cdot (-2) = -3$$

VII \mathbf{R}^2 の開集合 U 上で定義された関数 $f(x, y)$ が与えられているとします. 他方 U の中に C^2 級の曲線 $(x(t), y(t))$ が与えられているとします. このとき

$$F(t) := f(x(t), y(t))$$

を定義します. このとき

$$F''(t) := \left(H(f)(x(t), y(t)) \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} \right) + \left(\nabla(f)(x(t), y(t)), \begin{pmatrix} x''(t) \\ y''(t) \end{pmatrix} \right)$$

が成立することを示しましょう.

解答

$$F'(t) = f_x((x(t), y(t))) \cdot x'(t) + f_y((x(t), y(t))) \cdot y'(t)$$

をもう一度 t で微分すると

$$\begin{aligned} F''(t) &= (f_{xx}((x(t), y(t))) \cdot x'(t) + f_{xy}((x(t), y(t))) \cdot y'(t)) \cdot x'(t) + f_x((x(t), y(t))) \cdot x''(t) \\ &\quad + (f_{yx}((x(t), y(t))) \cdot x'(t) + f_{yy}((x(t), y(t))) \cdot y'(t)) \cdot y'(t) + f_y((x(t), y(t))) \cdot y''(t) \\ &= f_{xx}((x(t), y(t))) \cdot (x'(t))^2 + 2f_{xy}((x(t), y(t))) \cdot x'(t)y'(t) + f_{yy}((x(t), y(t))) \cdot (y'(t))^2 \\ &\quad + f_x((x(t), y(t))) \cdot x''(t) + f_y((x(t), y(t))) \cdot y''(t) \\ &= \left(\begin{pmatrix} f_{xx}((x(t), y(t))) & f_{xy}((x(t), y(t))) \\ f_{yx}((x(t), y(t))) & f_{yy}((x(t), y(t))) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} \right) + \left(\begin{pmatrix} f_x((x(t), y(t))) \\ f_y((x(t), y(t))) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x''(t) \\ y''(t) \end{pmatrix} \right) \\ &= \left(H(f)(x(t), y(t)) \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} \right) + \left(\nabla(f)(x(t), y(t)), \begin{pmatrix} x''(t) \\ y''(t) \end{pmatrix} \right) \end{aligned}$$

VIII 第1象限

$$\mathbf{R}_{++}^2 = \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x, y > 0\}$$

の上で定義されている関数は

$$f(tx, ty) = t^\lambda f(x, y) \quad (t > 0, (x, y) \in \mathbf{R}_{++}^2)$$

が成立するとき λ 斉次であるといいます。

(1) この状況で、さらに f が \mathbf{R}_{++}^2 で C^1 級ならば

$$xf_x(x, y) + yf_y(x, y) = \lambda f(x, y) \quad ((x, y) \in \mathbf{R}_{++}^2) \quad (\text{EQ})$$

が成立することを示しましょう。

(2) 逆に \mathbf{R}^2 上で C^1 級の f が (EQ) を満たすならば f は λ 次斉次であることを示しましょう。

解答 (1)

$$f(tx, ty) = t^\lambda f(x, y) \quad (t > 0, (x, y) \in \mathbf{R}_{++}^2)$$

の両辺を t で微分すると

$$f_x(tx, ty) \cdot x + f_y(tx, ty) \cdot y = \lambda t^{\lambda-1} f(x, y) \quad (t > 0, (x, y) \in \mathbf{R}_{++}^2)$$

となります。これに $t = 1$ を代入すると

$$xf_x(x, y) + yf_y(x, y) = \lambda f(x, y) \quad ((x, y) \in \mathbf{R}_{++}^2) \quad (\text{EQ})$$

となります。

(2)

$$\begin{aligned} (t^{-\lambda} f(tx, ty))' &= -\lambda t^{-\lambda-1} f(tx, ty) + t^{-\lambda} \cdot (f_x(tx, ty)x + f_y(tx, ty)y) \\ &= -\lambda t^{-\lambda-1} f(tx, ty) + t^{-\lambda} (t^{-1} \lambda f(tx, ty)) \\ &\equiv 0 \end{aligned}$$

から t に関して $t^{-\lambda} f(tx, ty)$ は一定となります。従って

$$t^{-\lambda} f(tx, ty) = f(x, y) \quad \text{すなわち} \quad f(tx, ty) = t^\lambda f(x, y)$$

であることが分かります。