

方向微分

Nobuyuki TOSE

October 11, 2017

問題

\mathbf{R}^2 の開集合 U 上の関数

$$f: U \rightarrow \mathbf{R}$$

が与えられているとします.

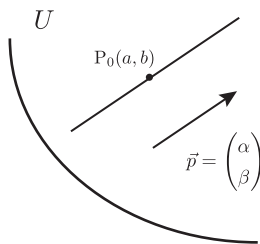
$$P_0(a, b) \in U \text{ と } \vec{p} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} \neq \vec{0}$$

に対して

$$F(t) = f(a + t\alpha, b + t\beta)$$

と定めるとき

$$F'(0) = ?$$



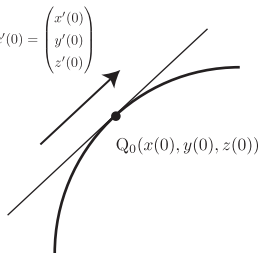
曲線の接線方向

3次元空間中の曲線

$$c: (A, B) \rightarrow \mathbf{R}^3 \quad t \mapsto (x(t), y(t), z(t)) \quad c'(0) = \begin{pmatrix} x'(0) \\ y'(0) \\ z'(0) \end{pmatrix}$$

が与えられているとき c 上の点 $Q_0(x(0), y(0), z(0))$ における接ベクトルは

$$c'(0) = \begin{pmatrix} x'(0) \\ y'(0) \\ z'(0) \end{pmatrix}$$



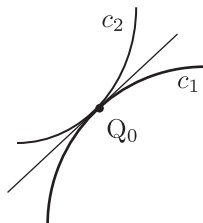
2 曲線が接するとは

3次元空間中の2曲線

$$c_1 : (A, B) \rightarrow \mathbf{R}^3 \quad t \mapsto (x_1(t), y_1(t), z_1(t))$$

$$c_2 : (A, B) \rightarrow \mathbf{R}^3 \quad t \mapsto (x_2(t), y_2(t), z_2(t))$$

が与えられていて点 $Q_0(a, b, c)$ が共有されているとします。すなわち



$$(a, b, c) = (x_1(t_1), y_1(t_1), z_1(t_1)) = (x_2(t_2), y_2(t_2), z_2(t_2))$$

がある $t_1, t_2 \in (A, B)$ に対して成立しているとします。このとき

$$c_1 \text{ と } c_2 \text{ が } Q_0 \text{ で接する} \Leftrightarrow C_1'(t_1) \parallel C_2'(t_2)$$

関数 $z = f(x, y)$ のグラフ

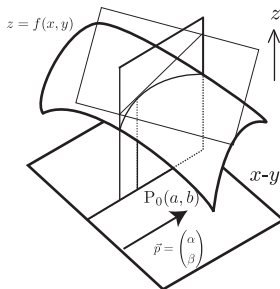
関数 $z = f(x, y)$ のグラフとその上の点 $(a, b, f(a, b))$ における接平面を考える。点 $Q_0(a, b, f(a, b))$ で接する2曲線

$$c_1(t) = (a + t\alpha, b + t\beta, F(t))$$

$$c_2(t) = (a + t\alpha, b + t\beta, f(a, b) + (\alpha f_x(a, b) + \beta f_y(a, b))t)$$

があります。従って $c_1'(0) \parallel c_2'(0)$ すなわち

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ F'(0) \end{pmatrix} \parallel \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \alpha f_x(a, b) + \beta f_y(a, b) \end{pmatrix}$$



関数 $z = f(x, y)$ のグラフ (2)

2個の3次元ベクトルが平行であることから

$$F'(0) = \alpha f_x(a, b) + \beta f_y(a, b)$$

が従う。この右辺を $f(x, y)$ の $(x, y) = (a, b)$ における

$$\vec{p} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

方向の方向微分と呼びます。

まとめ

$$F(t) := f(a + t\alpha, b + t\beta)$$

に対して $P_t(a + t\alpha, b + t\beta)$, $\vec{p} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ と定めると

$$F'(t) = \alpha f_x(P_t) + \beta f_y(P_t) = \left(\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} f_x(P_t) \\ f_y(P_t) \end{pmatrix} \right) = (\vec{p}, \nabla(f)(P_t))$$

発展（重要な応用）

$$F'(t) = \alpha f_x(a + t\alpha, b + t\beta) + \beta f_y(a + t\alpha, b + t\beta)$$

の両辺を t で微分する。ここで2階の偏微分

$$f_{xx} = (f_x)_x, \quad f_{xy} = (f_x)_y, \quad f_{yx} = (f_y)_x, \quad f_{yy} = (f_y)_y$$

を定義する。実は **Young** の定理によって

$$f_{xy} = f_{yx}$$

が成立することに注意しよう。これを用いると

$$\begin{aligned} F''(t) &= \alpha^2 f_{xx}(P_t) + 2\alpha\beta f_{xy}(P_t) + \beta^2 f_{yy}(P_t) \\ &= \left(\begin{pmatrix} f_{xx}(P_t) & f_{xy}(P_t) \\ f_{yx}(P_t) & f_{yy}(P_t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} \right) \end{aligned}$$