

問題  $B = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$  を回転行列で対角化しましょう.

解答 まず  $B$  の固有値を求めます.

$$\begin{aligned} \Phi_B(\lambda) &= |\lambda I_2 - B| = \begin{vmatrix} \lambda - 6 & -2 \\ -2 & \lambda - 3 \end{vmatrix} \\ &= (\lambda - 6)(\lambda - 3) - (-2)^2 = (\lambda - 2)(\lambda - 7) \end{aligned}$$

から  $B$  の固有値は  $\lambda = 2, 7$  であることが分かります. 次に  $\lambda = 2, 7$  に対して、それぞれの固有ベクトルを求めます.

(i)  $\lambda = 2$  のとき、

$$B \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} -4 & -2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \vec{0} \Leftrightarrow 2x + y = 0$$

から、固有ベクトルは

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ -2x \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} \quad (x \neq 0)$$

となります.

(ii)  $\lambda = 7$  のとき、

$$B \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 7 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \vec{0} \Leftrightarrow x - 2y = 0$$

から、固有ベクトルは

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y \\ y \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (y \neq 0)$$

となります.

ここで  $\vec{p}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{p}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  により  $P = (\vec{p}_1 \ \vec{p}_2) = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$  と定めると、 $P$  は回転行列となります. さらに

$$BP = (B\vec{p}_1 \ B\vec{p}_2) = (2\vec{p}_1 \ 7\vec{p}_2) = (\vec{p}_1 \ \vec{p}_2) \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}$$

から  $P^{-1}BP = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}$  と  $B$  は対角化できます.

補足さらに  $P$  が回転行列ですから  $P^{-1}$  も回転行列で

$$\begin{aligned} \left( B \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) &= \left( P^{-1}B \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) \\ &= \left( P^{-1}BP \cdot P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) = \left( \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix} \right) \\ &= 2\xi^2 + 7\eta^2 \end{aligned}$$

となります. ここで回転座標変換  $\begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  を用いました.